

PH: 1-800-873-8731/847-662-2666 • FAX: 847-662-6633

DANAHER CONTROLS  
1675 Delany Road Gurnee IL 60031  
http://www.dynapar-encoders.com

### GB Absolute Shaft Encoders AI 25 Profibus Installation instructions

### D Absoluter Drehgeber AI 25 Profibus Installationsanleitung

### F Capteur angulaire absolu AI 25 Profibus Instructions d'installation

### I Trasduttori assoluti di velocità angolare AI 25 Profibus Istruzioni di installazione

### E Transmisores giratorios absolutos AI 25 Profibus Instrucciones de instalación

For ACURO part number **AI25XXXXX6XX**

Art. No.: 2 565 204

Edition.: 13030400CMF

#### 1. Preface

These installation instructions are provided for the connection and starting procedure of your shaft encoder.  
You will get further information from the Acuro datasheet, on request or on download from our Internet site.  
www.dynapar-encoders.com

#### D 1. Vorwort

Diese Anleitung soll Ihnen den Anschluss und die Inbetriebnahme des Drehgebers ermöglichen.  
Weitere Informationen finden Sie im Drehgeberkatalog bzw. erhalten Sie auf Anfrage oder per Download von unserer Internetseite.  
www.dynapar-encoders.com

#### E 1. Avant-propos

Ces instructions ont pour but de vous permettre la mise en route du capteur angulaire.  
Vous trouverez de plus amples informations dans le fiche technique ou sur simple demande ou par téléchargement à partir de notre site Internet.  
www.dynapar-encoders.com

#### I 1. Introduzione

Questo manuale di installazione ha il compito di darle la possibilità di allacciare e mettere in funzione i trasduttori.  
Ulteriori informazioni riceve del folio caratteristiche o a richiesta o servitevi dei download nel nostro sito internet.  
www.dynapar-encoders.com

#### E 1. Präambulo

Este manual de instalación le permite la conexión y puesta en marcha de los transmisores giratorios.  
Encontrará mayor información en la hoja de especificaciones o obtendrá esta en ruedo, o bien, solicítela directamente a nuestra empresa.  
www.dynapar-encoders.com

### GB 2. Safety

#### Authorised persons

The encoder should only be assembled and dismantled by a qualified electrician, as the unit contains sensitive electronic circuits.

#### Risk of injury due to rotating shafts

Hair and items of clothing may become caught up in rotating shafts.  
→ Prior to commencing all works, disconnect all power supplies and ensure that the working environment is safe!

#### Risk of destruction due to static electricity

The CMOS modules contained in the encoder are very sensitive to high voltages such as can arise due to friction of the clothing.

→ Do not touch plug contacts or electronic components!

#### Risk of destruction due to mechanical overload

Rigid mounting will give rise to constraining forces which will permanently overload the bearings.

→ Never restrict the freedom of movement of the encoder! Use only the enclosed sheet steel springs or a suitable coupling to secure the unit!

#### Risk of destruction due to mechanical shock

Violent shocks, e.g. due to hammer blows, can lead to the destruction of the optical sensing system and the ball bearings.

→ Never use force! Assembly is simple provided that correct procedure is followed.

#### Risk of destruction due to overloading

→ The unit may only be operated within the limits specified in the technical data.

#### Fields of application: industrial processes and controls.

Oversupply at the connecting terminals must be limited to oversupply-class II values (SELV).

The connecting cable is not for dragline mounting, only for fix mounting.

This encoder is a supply part destined for mounting to an appliance (motor, machine). It is not provided for customer sale.

Manufacturers integrating this encoder to their facilities are responsible as well for compliance with CE guidelines as for the CE mark.

### I 2. Avvertenze sulla Sicurezza

#### Personne autorizzate

Il trasduttore di rotazione può essere montato e smontato solo da un elettricista specializzato, poiché il trasduttore di rotazione è dotato di circuiti elettronici sensibili.

#### Pericolo di lesioni dovute ad alberi in rotazione

I capelli e gli indumenti possono impigliarsi negli alberi in rotazione.

→ Prima di eseguire qualsiasi lavoro disinnescare tutte le tensioni d'esercizio e proteggere la zona di lavoro!

#### Pericolo di distruzione dovuta all'elettricità formatasi nel corpo

I componenti CMOS del trasduttore di rotazione sono molto sensibili alle alte tensioni come quelle che possono formarsi in seguito allo strofinio degli indumenti.

→ Non toccare i connettori a spina ed i componenti elettronici!

#### Pericolo di distruzione dovuta a sovraccarico meccanico

Un fissaggio troppo rigido provoca un sovraccarico permanente dei cuscinetti per via delle forze ad azione forzata.

→ Non limitare mai la mobilità dell'albero del trasduttore! Per il fissaggio utilizzare solo le lamiere elastiche in dotazione oppure un giunto adeguato!

#### Pericolo di distruzione dovuta a shock meccanico

Forti urti, ad esempio i colpi di martello, possono causare la distruzione del sistema di scansione ottica e dei cuscinetti a sfera.

→ Non usare violenza! Lavorando approssimativamente si può unire tutto più leggermente.

→ Pericolo di distruzione dovuta a sovraccarico.

Fare funzionare l'apparecchio entro i limiti che sono stati specificati nelle caratteristiche tecniche.

#### Campo d'impiego: processi industriali e dispositivi di comando.

Le sovratensioni sui morsetti devono essere limitate ai valori della categoria di sovratensione II (SELV).

Questo trasduttore è un elemento complementare destinato al montaggio in un apparecchio (motore, macchina), e non può essere venduto al cliente finale.

Il produttore che incorpora questo trasduttore nel suo apparecchio è tenuto a far rispettare le direttive CE e a farlo contrassegnare col marchio CE.

### F 2. Sicherheitshinweise

#### Befugte Personen

Der Drehgeber darf nur von einer Elektrofachkraft montiert und demontiert werden, da im Drehgeber empfindliche elektronische Schaltkreise enthalten sind.

#### Verletzungsgefahr durch rotierende Wellen

Haare und Kleidungsstücke können von rotierenden Wellen erfasst werden.

→ Vor allen Arbeiten alle Betriebsspannungen ausschalten und Arbeitsumgebung sichern!

#### Zerstörungsgefahr durch Körperelektrizität

Die CMOS-Bausteine im Drehgeber sind sehr empfindlich gegen hohe Spannungen, wie sie z. B. durch die Reibung der Kleidung entstehen können.

→ Steck-Kontakte und elektronische Komponenten nicht berühren!

#### Zerstörungsgefahr durch mechanische Überlastung

Eine starre Befestigung führt zu dauerhafter Überlastung der Lager durch Zwangskräfte.

→ Die Beweglichkeit der Geberwelle niemals einschränken! Zur Befestigung nur die beigelegten Federbleche oder eine geeignete Kupplung verwenden!

#### Zerstörungsgefahr durch mechanischen Schock

Starke Erschütterungen, z. B. Hammerschläge, können zur Zerstörung der optischen Abtastung und der Kugellager führen.

→ Niemals Gewalt anwenden! Bei sachgemäßer Montage lässt sich alles leichtgängig zusammenfügen.

#### Zerstörungsgefahr durch Überlastung

→ Das Gerät darf nur innerhalb der Grenzen betrieben werden, wie sie in den technischen Daten vorgegeben sind.

#### Ausbewegungsbereich: Industrielle Prozesse und Steuerungen.

Überspannungen an den Anschlussklemmen müssen auf Werte der Überspannungskategorie II begrenzt werden (SELV).

Das Anschlusskabel ist nicht schleiffähig und nur für feste Verlegung geeignet.

Dieser Geber ist ein Zulieferteil, das für den Einbau in ein Gerät (Motor, Maschine) vorgesehen ist. Er ist nicht für den Verkauf an den Endkunden bestimmt.

Der Hersteller, der diesen Geber in sein Gerät integriert, ist verantwortlich für die Einhaltung der CE-Richtlinien und die CE-Kennzeichnung.

### F 2. Sécurité

#### Personnel autorisé

Du fait que le codeur renferme des circuits électroniques sensibles, seul le personnel compétent est autorisé à monter ou démonter le codeur.

#### Mise en garde contre les arbres en rotation

Les cheveux et les vêtements peuvent être happés par les arbres en rotation.

→ Prière de sécuriser l'environnement de travail avant de mettre les machines en service.

#### Risque de destruction par des décharges électrostatiques

Les composants CMOS contenus dans le codeur sont très sensibles aux décharges électrostatiques provoquées par exemple par le frottement de certains vêtements.

→ Ne pas toucher aux contacts enfichables ni aux composants électroniques.

#### Risque de destruction par des surcharges mécaniques

Une fixation rigide conduit à une contrainte permanente sur les paliers due aux forces de réaction.

→ Ne jamais entraver le mouvement de l'arbre du codeur. Pour la fixation, utiliser uniquement les tôles élastiques à ressorts livrées avec le codeur ou un accouplement adapté.

#### Risque de destruction par des chocs mécaniques

De fortes vibrations ou des chocs, par ex. des coups de marteau, peuvent provoquer la destruction du système optique de balayage du codeur et des roulements à billes.

→ Ne jamais forcer. Un montage correct permet un assemblage facile des éléments.

#### Risque de destruction par surcharge

→ Mettre l'appareil en œuvre uniquement dans les limites prescrites sur les notices techniques.

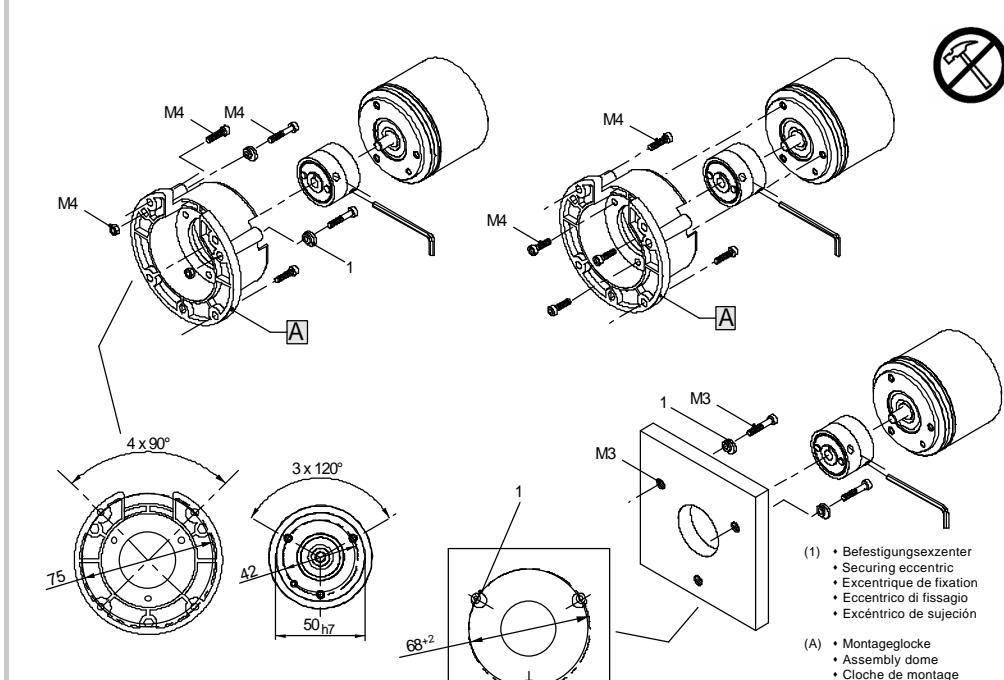
#### Domaine d'application : commandes et processus industriels.

Les surtensions sur les bornes de raccordement doivent être limitées aux valeurs de la catégorie II concernant les surtensions (SELV).

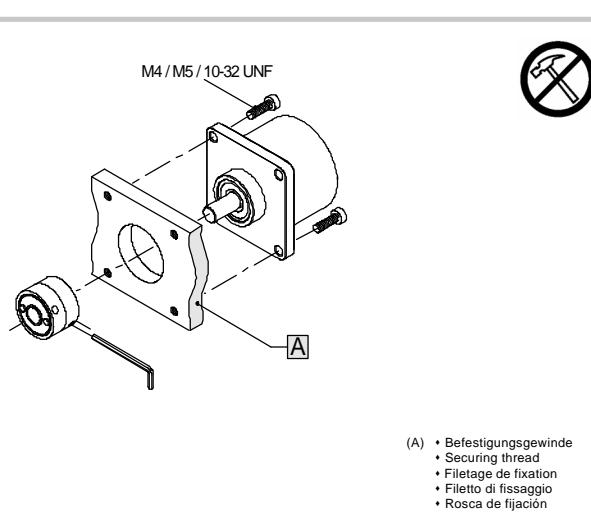
Ce codeur correspond à une fourniture prévue pour être intégrée dans un appareil (moteur, partie mécanique). Il n'est pas destiné à la vente directe au client final.

Le constructeur intégrant ce codeur dans son équipement est tenu de respecter les directives CE ainsi que le marquage CE.

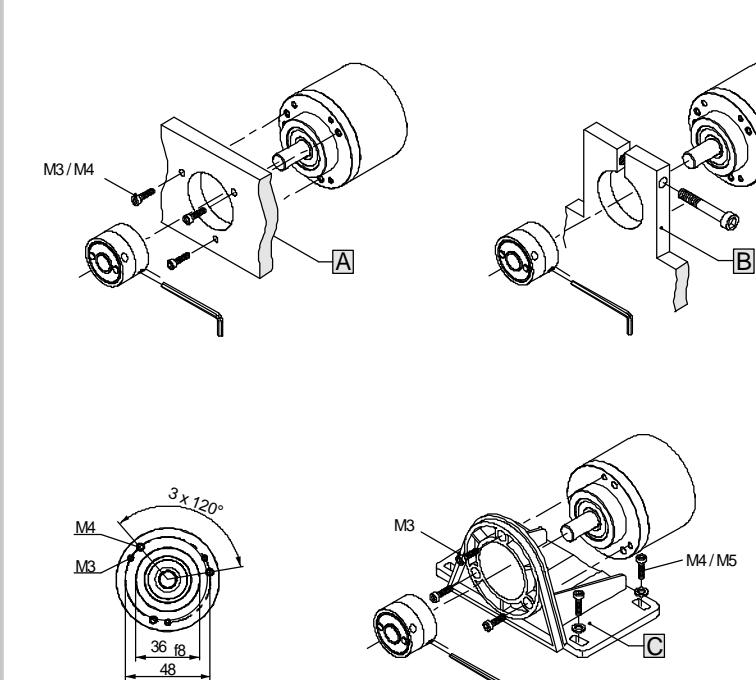
## 3. Montage • Assembly • Montage • Montaggio • Montaje



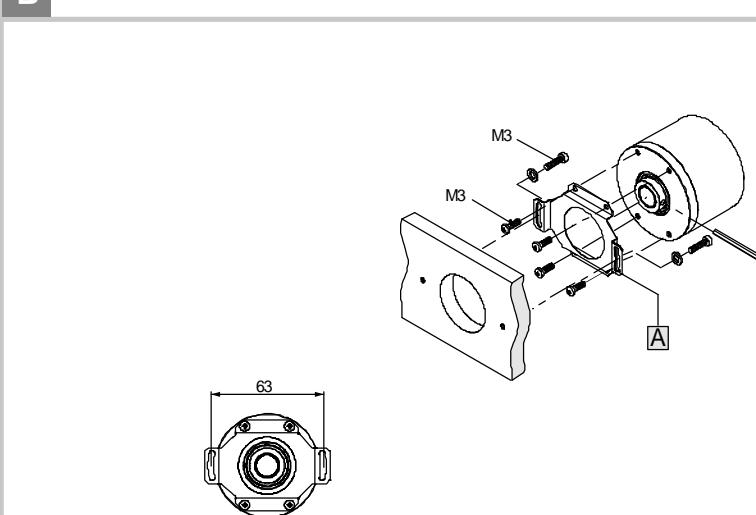
A Synchroflansch • Synchro flange • Bride synchrone • Flangia sincrona • Breda sincronica



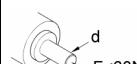
C Quadratflansch • Square flange • Bride carrée • Flangia quadrata • Breda cuadrada



B Klemmflansch • Clamping flange • Bride de serrage • Flangia di bloccaggio • Breda de fijacion



D Federblech, Hohlwelle • Spring plate, hollow shaft • Tôle élastique à ressorts, arbre creux • Lamiera elastica, albero cavo • Chapa para láminas de contacto

| 4. Mechanische Daten<br>Mechanical data • Caractéristiques mécaniques<br>Dati meccanici • Datos mecánicos |   |   |  |
|---|---|---|--|
| d = 6 mm  |    |  |  |
| d = 9,52/10 mm  |    |  |  |
|                          | <ul style="list-style-type: none"> <li>- kurzzeitig</li> <li>- short term</li> <li>- brièvement</li> <li>- per breve durata</li> <li>- de corta duración</li> </ul>                     | = 12 000 min <sup>-1</sup>  |  |
|                          | <ul style="list-style-type: none"> <li>- Dauerbetrieb</li> <li>- continuous duty</li> <li>- Fonctionnement interrompu</li> <li>- Servizio continuo</li> <li>- Funcionamiento</li> </ul> | = 10 000 min <sup>-1</sup>  |  |
|                          | -40 ... +85 °C  |   |  |
| <ul style="list-style-type: none"> <li>- Vibration</li> <li>- Shock</li> </ul>                            | <b>100 m/s<sup>2</sup> (10 ... 500 Hz)</b><br><b>1 000 m/s<sup>2</sup> (6 ms)</b>   |   |  |

- 1) Mit Verpolschutz
- 1) Reverse protection against false polarity

## **6. Anschlussbilder**

**Connection diagrams • Symboles de raccordement  
Denominazione collegamento • Denominación de los  
cables**

| 6.1 Leitungsparameter Leitungstyp A • Cable specification type A |                           |
|--|---------------------------|
| Wellenwiderstand / wave resistance                               | 135... 165 Ω (3... 20MHz) |
| Betriebskapazität / Operating capacity                           | < 30pF/m                  |
| Schleifenzwischenwiderstand / Loop resistance                    | < 110 Ω/km                |
| Aderdurchmesser / Wire diameter                                  | > 0,64 mm                 |
| Aderquerschnitt / Wire cross section                             | > 0,34 mm²                |

6.2 Übertragungsgeschwindigkeiten • Baud rates

| Segmentlänge /<br>segment length | Kbit/s |
|----------------------------------|--------|
| 1200 m                           | 9,6    |
| 1200 m                           | 19,2   |
| 1200 m                           | 45,45  |
| 1200 m                           | 93,75  |
| 1000 m                           | 187,5  |
| 400 m                            | 500    |
| 200 m                            | 1 500  |
| 100 m                            | 3 000  |
| 100 m                            | 6 000  |
| 100 m                            | 12 000 |

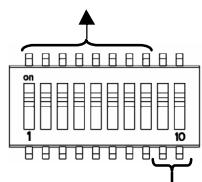
### **6.3 Anschlussbelegung Flanschdose 2-fach • Pinout**

| (2xConin 8 pol.) (Code H) |    |      |  |
|---------------------------|----|------|--|
| Pin                       | In | Out  |  |
| 1                         |    | GND1 | Data Ground (M5V)                      |
| 2                         | A  | A    | Receive /Transmit<br>Data-Negative (A) |
| 3                         |    |      |  |
| 4                         | B  | B    | Receive /Transmit<br>Data-Negative (B) |
| 5                         |    |      |  |

signal output supply voltage

#### **6.4 Geräte -Adresse • Setting of the device adress**

| DIP   | 1   | 2 | 3 | 4 | 5  | 6  | 7   | 8    |
|-------|-----|---|---|---|----|----|-----|------|
|       | LSB |   |   |   |    |    | MSB | N.C. |
| Value | 1   | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64  |      |

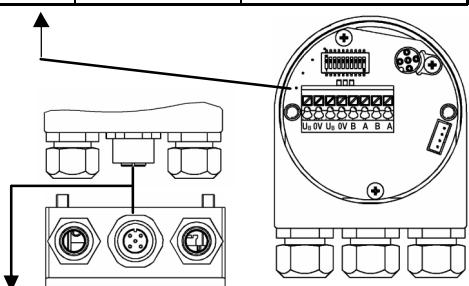


## 6.5 Bus-Abschluss • Setting of the bus termination

|                             | DIP 9 | DIP 10 |
|-----------------------------|-------|--------|
| Bus not terminated          | OFF   | OFF    |
| Bus terminated (last slave) | ON    | ON     |

**6.6 Anschlussbelegung Kabelklemme (Bushaube)  
Connection Diagramm for version „Bus cover“**

| Pin | Signal            |
|-----|-------------------|
| 1   | UB in (10...30V)  |
| 2   | 0V in             |
| 3   | UB out (10...30V) |
| 4   | 0V out            |
| 5   | B in              |
| 6   | A in              |
| 7   | B out             |
| 8   | A out             |

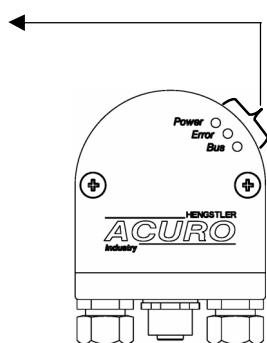


## 6.7 Anschlussbelegung M12 für Tico • M12 Connector for Tico

| Pin | Signal                     |
|-----|----------------------------|
| 1   | + UB out (supply for Tico) |
| 2   | 0V                         |
| 3   | Clock (Count input)        |
| 4   | Data (Reset input)         |
| 5   | N.C.                       |

## **7. Störmeldung Malfunction • Message d'erreur**

| D                | LED               | Bedeutung   |
|------------------|-------------------|---|
| Power<br>(grün)  | ○ AUS             | Spannungsversorgung fehlt oder Unterspannung  |
|                  | ● EIN             | Spannungsversorgung ist in Ordnung  |
| Error<br>(rot)   | ○ AUS             | Geberteil liefert fehlerfreie Positionsdaten  |
|                  | ○ BLINKEND        | Geberteil liefert keine oder falsche Positionsdaten<br>Mögliche Ursachen:<br>- Unterbrechung BUS-Teil zu Geberteil<br>- Gültiger LED-Sendestromregelbereich verlassen   |
| Bus<br>(grün)    | ○ AUS             | Keine Verbindung zum Master (Baudrate nicht erkannt)<br>Mögliche Ursachen:<br>- Datenleitungsunterbrechung<br>- Vertauschte Datenleitung  |
|                  | ○ BLINKEND        | Verbindung zum Master nicht konfiguriert;   |
|                  | ● EIN             | Verbindung zum Master, konfiguriert, data exchange möglich  |
| GB               | LED               | Meaning   |
| Power<br>(green) | ○ OFF             | Voltage supply interrupted or under-voltage   |
|                  | ● ON              | Voltage supply OK   |
| Error<br>(red)   | ○ OFF             | Encoder provides correct position data  |
|                  | ○ BLINKING        | Encoder provides no position data or wrong position data<br>Potential reasons:<br>- BUS-to-encoder connection interrupted<br>- Valid LED-current regulation range exceeded  |
| Bus<br>(green)   | ○ OFF             | Connection to master interrupted (baud rate not identified)<br>Potential reasons:<br>- Data line interrupted<br>- Data line misconected   |
|                  | ○ BLINKING        | Connection to master not configured   |
|                  | ● ON              | Connection to master, configured, data exchange is possible   |
| F                | LED               | Signification   |
| Power<br>(vert)  | ○ ÉTEINTE         | Absence d'alimentation ou alimentation insuffisante   |
|                  | ● ALLUMÉE         | Alimentation correcte   |
| Error<br>(rouge) | ○ ÉTEINTE         | Transmission des données sans problème  |
|                  | ○ CLIGNOTA<br>NTE | Pas de transmission des données de position ou transmission des données de position incorrecte<br>Causes possibles:<br>- Connexion Bus-Codeur interrompue<br>- Plage de régulation du courant émetteur utile de la LED hors limites |
| Bus<br>(vert)    | ○ ÉTEINTE         | Aucune connexion avec l'élément maître (Vitesse de transmission non reconnue)<br>Causes probables:<br>- Coupure dans le câble transmission des données<br>- Câblage transmission des données inversé                                |
|                  | ○ CLIGNOTA<br>NTE | Connexion avec l'élément maître non configurée  |
|                  | ● ALLUMÉE         | Connexion avec l'élément maître configurée,   |



## 8. CE Declaration of Conformity

## - Platzhalter -

## **9. Identifikationscode**

Ordering data • Code d'identification  
Chiave per l'ordinazione • Código de pedido

| Code 1:<br>Model                                | Code 2:<br>Bits                            | Code 3:<br>Mounting   | Code 4:<br>Shaft Size     | Code 5:<br>Protocol | Code 6:<br>Electrical | Code 7:<br>Connector  |
|---|--|---|---------------------------|---------------------|-----------------------|---|
| AI25  | ██████                                     | □   | □                         | □                   | □                     | □   |
| AI25<br>Size 25<br>Aculo<br>Absolute<br>Encoder | Single-Turn                                | Available when Code 4 is 0 or A                                 | w/o shaft seal (IP64)     | 6                   | Profibus              | E Bus Cover<br>3 Strain Relief<br>Exits. Internal T-coupler included  |
|   | 0010 10 Bit                                | 0 Servo*  | 0 6mm                     |                     |                       |   |
|   | 0012 12 Bit                                |   | 1 3/8"                    |                     |                       |   |
|   | 0013 13 Bit                                | Available when Code 4 is 2 or C                                 | 2 10mm                    |                     |                       |   |
|   | 0014 14 Bit                                | 1 Clamping*   | 3 3/8" Hub Shaft          |                     |                       |   |
|   | Multi-Turn                                 | Available when Code 4 is 1 or B                                 | 4 12mm Hubshaft           |                     |                       |   |
|   | 1212 12 Bit Multi-Turn, 12 Bit Single-Turn | 2 Square flange**   | 5 1/2" Hubshaft           |                     |                       | G Bus Cover<br>2 Strain Relief<br>Exits and 1 M12, 5-Pole Connector (for Tico display). Internal T-coupler included |
|   | 1213 12 Bit Multi-Turn, 13 Bit Single-Turn | Available when Code 4 is 3, 4, 5 or 6                           | 6 10mm Hubshaft           |                     |                       |   |
|   | 1214 12 Bit Multi-Turn, 14 Bit Single-Turn | 3 Hubshaft w/tether+<br>* 58mm Dia.<br>** 2.5" Square + 63mm BC | w/ shaft seal (IP67)      |                     |                       |   |
|   |  |   | A 6mm<br>B 3/8"<br>C 10mm |                     |                       |   |